This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

MAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-92159

(43)公開日 平成11年(1999)4月6日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	FΙ		
C 0 3 B	23/02		C 0 3 B	23/02	
	11/00			11/00	Α
G11B	5/84		G11B	5/84	Z

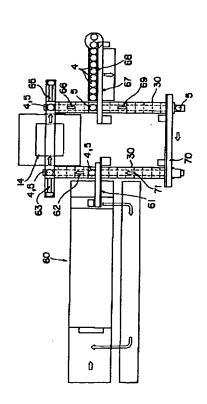
		水間正音	木前水 前水頃の数30 UL (全 1/ 貝)
(21)出願番号	特願平9-256573	(71)出願人	000005821 松下電器産業株式会社
(22)出顧日	平成9年(1997)9月22日		大阪府門真市大字門真1006番地
	-	(71)出願人	597134795
			ザーティック エンジニアリング株式会社 大阪府茨木市駅前1丁目2-10サンプラザ 茨木駅前5F
1		(72)発明者	太田 秀彦 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内
		(74)代理人	弁理士 青山 葆 (外2名)
			M Ab William a
		1	最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ガラス基板の製造方法及びその装置

(57)【要約】

【課題】 ポリッシュ又はラッピングを行うことなく、 短時間で生産効率良くガラス基板を製造することができ るガラス基板の製造方法及びその装置を提供する。

【解決手段】 ハードディスク用原盤であるガラス基板 の素材となるガラス基板原盤4のガラス軟化温度以上ま で加熱されたガラス基板原盤を、ガラス軟化温度以上に それぞれ加熱された上金型2と下金型3とを有するプレ ス成形機14に搬入し、下金型に搬入されたガラス基板 原盤の上面をガラス軟化温度以上まで加熱し、ガラス軟 化温度以上まで加熱されたガラス基板原盤を成形機によ りプレス成形して、上金型の鏡面と下金型のガラス基板 原盤が載置された鏡面とをガラス基板原盤の上下面にそ れぞれ転写して、所定の表面粗さと平行度に成形された ガラス基板を得る。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ハードディスク用原盤であるガラス基板 の素材となるガラス基板原盤 (4) のガラス軟化温度以 上まで加熱された上記ガラス基板原盤を、上記ガラス軟 化温度以上にそれぞれ加熱された上金型(2)と下金型 (3) とを有するプレス成形機 (14) の上記下金型に 搬入し、

上記下金型に搬入された上記ガラス基板原盤の上面を上 記ガラス軟化温度以上まで加熱し、

上記ガラス軟化温度以上まで加熱された上記ガラス基板 10 原盤を上記プレス成形機の上記上金型と上記下金型とに よりプレス成形して、上記上金型の鏡面と上記下金型の 上記ガラス基板原盤が載置された鏡面とを上記ガラス基 板原盤の上下面にそれぞれ転写して、所定の表面粗さと 平行度に成形されたガラス基板を得るようにしたことを 特徴とするガラス基板の製造方法。

- 【請求項2】 上記プレス成形機に上記ガラス基板原盤 を搬入する前に、上記ガラス基板原盤 (4) を上記ガラ ス基板原盤のガラス軟化温度以上まで加熱するようにし た請求項1に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項3】 上記下金型に搬入された上記ガラス基板 原盤の上面を加熱するとき、上記上金型と上記下金型と を相対的に移動させて型締め時に、上記上金型の放射熱 により上記ガラス基板原盤の上面を加熱して上記ガラス 軟化温度以上まで放射加熱したのち、上記上金型と上記 下金型との型締めが完了するようにした請求項1又は2 に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項4】 上記上金型の放射熱により上記ガラス基 板原盤の上面を加熱して上記ガラス軟化温度以上まで放 射加熱するとき、上記上金型の下面が上記ガラス基板原 盤に接触する直前の状態又は接触した直後の金型タッチ 状態で上記上金型と上記下金型の相対的な移動を一旦停 止させ、上記上金型の放射熱により上記ガラス基板原盤 の上面を加熱するようにした請求項3に記載のガラス基 板の製造方法。

【請求項5】 上記上金型の放射熱により上記ガラス基 板原盤の上面を加熱して上記ガラス軟化温度以上まで放 射加熱するとき、上記上金型の下面に対して上記ガラス 基板原盤が徐々に接近しつつ上記上金型の放射熱により 上記ガラス基板原盤の上面を加熱するようにした請求項 40 3に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項6】 上記下金型に搬入された上記ガラス基板 原盤の上面を加熱するとき、熱風を上記ガラス基板原盤 の上面に吹き付けて加熱するようにした請求項1又は2 に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項7】 上記上金型と上記下金型とが相対的に移 動して上記上金型の下面が上記ガラス基板原盤に接触し た直後の金型タッチ状態を位置検出装置で検出し、上記 金型タッチ状態で上記型締め動作を一時停止し、一定時 間経過後に型締め動作を再開するようにした請求項4に 50 レートが加熱されるようにした請求項13に記載のガラ

記載のガラス基板の製造方法。

上記上金型又は下金型のいずれか一方の 【請求項8】 金型を移動させる駆動装置 (10) に備えられた位置検 出装置(11)により、上記上金型の下面が上記ガラス 基板原盤に接触する直前の状態又は接触した直後の金型 タッチ状態で上記上金型と上記下金型の相対的な移動を 一旦停止させる位置を検出するようにした請求項4に記 載のガラス基板の製造方法。

2

【請求項9】 上記駆動装置の駆動によっても上記上金 型又は下金型のいずれか一方の金型の位置が変化しない ことを上記位置検出装置で検出することにより、上記上 下金型が上記金型タッチ状態に達したこと検出するよう にした請求項8に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項10】 上記ガラス基板原盤を上記ガラス軟化 温度まで加熱するとき、上記ガラス基板原盤 (4) をコ アプレート(5)に載置した状態で上記ガラス基板原盤 と上記コアプレートとを上記ガラス基板原盤のガラス軟 化温度以上まで加熱するようにした請求項2に記載のガ ラス基板の製造方法。

20 【請求項11】 上記ガラス基板原盤を上記成形機に搬 入するとき、加熱された上記ガラス基板原盤と上記コア プレートとを、上記ガラス軟化温度以上にそれぞれ加熱 された上金型(2)と下金型(3)とを有するプレス成 形機(14)の上記下金型に搬入し、

上記ガラス基板原盤を上記成形機でプレス成形すると き、上記ガラス軟化温度以上まで加熱された上記ガラス 基板原盤を上記プレス成形機の上記上金型と上記下金型 と上記コアプレートとによりプレス成形して、上記上金 型の鏡面と上記下金型に搬入された上記コアプレートの 上記ガラス基板原盤が載置された鏡面とを上記ガラス基 板原盤の上下面にそれぞれ転写して、所定の表面粗さと 平行度に成形されたガラス基板を得るようにした請求項 10に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項12】 上記コアプレートは、上記プレス成形 後に上記ガラス基板原盤が上記コアプレートから取り除 かれたのち、再び、上記ガラス基板原盤のガラス軟化温 度以上まで加熱されて、新たなガラス基板原盤が載置さ れて上記プレス成形なされるようにした請求項11に記 載のガラス基板の製造方法。

【請求項13】 上記コアプレートが上記成形機から取 り出されてから、上記取り出された上記コアプレートか ら上記ガラス基板原盤が取り除かれ、上記コアプレート が上記ガラス軟化温度まで加熱され、最後に、新たなガ ラス基板原盤が載置され、上記成形機内に投入されるま での搬送経路上で上記コアプレートが加熱されるように した請求項12に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項14】 上記コアプレートが通過する搬送経路 に配置された搬送装置の上記コアプレートの載置台内に 内蔵したヒータ (200) からの伝熱により上記コアプ

ス基板の製造方法。

【請求項15】 上記コアプレートが通過する搬送経路 に配置されたハロゲンランプ(401)からの放射熱が 上記コアプレートに照射されて上記コアプレートが加熱 されるようにした請求項13に記載のガラス基板の製造 方法。

【請求項16】 上記コアプレートを上記成形機から取 り出した後に上記ガラス基板原盤を上記コアプレートと 共に徐冷するようにした請求項11~15のいずれかに 記載のガラス基板の製造方法。

【請求項17】 上記コアプレートに対して上記ガラス 基板原盤を載置し、又は、上記コアプレートから上記ガ ラス基板原盤を取り除くとき、上記ガラス基板原盤を吸 着して移載するようにした請求項11~16のいずれか に記載のガラス基板の製造方法。

【請求項18】 ハードディスク用原盤であるガラス基 板の素材となるガラス基板原盤(4)のガラス軟化温度 以上に加熱されかつ上記ガラス基板の所定の表面粗さと 平行度に対応する鏡面を有する上金型 (2) と、

上記ガラス軟化温度以上に加熱され、かつ、上記ガラス 20 軟化温度以上に加熱された上記ガラス基板原盤が搬入さ れ載置されるとともに上記ガラス基板の所定の表面粗さ と平行度に対応する鏡面を有する下金型(3)とを有し て、上記下金型に搬入される際に温度低下した上記ガラ ス基板原盤の上面を上記ガラス軟化温度以上まで加熱し たのち、上記ガラス基板原盤を上記上金型と上記下金型 とによりプレス成形して、上記上金型の上記鏡面と上記 下金型の上記ガラス基板原盤が載置された上記鏡面とを 上記ガラス基板原盤の上下面にそれぞれ転写して、上記 所定の表面粗さと平行度に成形されたガラス基板を得る プレス成形機(14)を備えるようにしたことを特徴と するガラス基板の製造装置。

【請求項19】 上記プレス成形機に上記ガラス基板原 盤を搬入する前に、上記ガラス基板原盤(4)を上記ガ ラス基板原盤のガラス軟化温度以上まで加熱する加熱装 置(60,62,200)をさらに備えるようにした請 求項18に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項20】 上記下金型に搬入された上記ガラス基 板原盤の上面を加熱するとき、上記上金型と上記下金型 とを相対的に移動させて型締め時に、上記上金型の放射 40 熱により上記ガラス基板原盤の上面を加熱して上記ガラ ス軟化温度以上まで放射加熱したのち、上記上金型と上 記下金型との型締めが完了するようにした請求項18又 は19に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項21】 上記上金型の放射熱により上記ガラス 基板原盤の上面を加熱して上記ガラス軟化温度以上まで 放射加熱するとき、上記上金型の下面が上記ガラス基板 原盤に接触する直前の状態又は接触した直後の金型タッ チ状態で上記上金型と上記下金型の相対的な移動を一旦 停止させ、上記上金型の放射熱により上記ガラス基板原 50 き、上記ガラス軟化温度以上まで加熱された上記ガラス

盤の上面を加熱するようにした請求項20に記載のガラ ス基板の製造装置。

【請求項22】 上記上金型の放射熱により上記ガラス 基板原盤の上面を加熱して上記ガラス軟化温度以上まで 放射加熱するとき、上記上金型の下面に対して上記ガラ ス基板原盤が徐々に接近しつつ上記上金型の放射熱によ り上記ガラス基板原盤の上面を加熱するようにした請求 項20に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項23】 上記下金型に搬入された上記ガラス基 10 板原盤の上面を加熱するとき、熱風を上記ガラス基板原 盤の上面に吹き付けて加熱する熱風吹出し装置 (40 0) を備えるようにした請求項18又は19に記載のガ ラス基板の製造装置。

【請求項24】 上記上金型と上記下金型とが相対的に 移動して上記上金型の下面が上記ガラス基板原盤に接触 した直後の金型タッチ状態を検出装置で検出し、上記金 型タッチ状態で上記型締め動作を一時停止し、一定時間 経過後に型締め動作を再開するようにした請求項21に 記載のガラス基板の製造装置。

【請求項25】 上記成形機は、上記上金型又は下金型 のいずれか一方の金型を移動させる駆動装置 (10) と、上記駆動装置に備えられて上記移動する金型の位置。 を検出する位置検出装置(11)とを備え、 上記駆動装置の駆動により上記上金型の下面が上記ガラ ス基板原盤に接触する直前の状態又は接触した直後の金 型タッチ状態で上記上金型と上記下金型の相対的な移動 を一旦停止させる位置を上記位置検出装置で検出するよ

【請求項26】 上記駆動装置の駆動によっても上記上 金型又は下金型のいずれか一方の金型の位置が変化しな いことを上記位置検出装置で検出することにより、上記 上下金型が上記金型タッチ状態に達したこと検出するよ うにした請求項25に記載のガラス基板の製造装置。

うにした請求項21に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項27】 上記ガラス基板の上記所定の表面粗さ と平行度とに対応する鏡面を有し、該鏡面に上記ガラス 基板原盤を載置するコアプレート(5)をさらに備え、 上記加熱装置は、上記ガラス基板原盤を上記ガラス軟化 温度まで加熱するとき、上記ガラス基板原盤 (4) を上 記コアプレート (5) に載置した状態で上記ガラス基板 原盤と上記コアプレートとを上記ガラス基板原盤のガラ ス軟化温度以上まで加熱するようにした請求項19に記 載のガラス基板の製造装置。

【請求項28】 上記ガラス基板原盤を上記成形機に搬 入するとき、加熱された上記ガラス基板原盤と上記コア プレートとを、上記ガラス軟化温度以上にそれぞれ加熱 された上金型(2)と下金型(3)とを有するプレス成 形機 (14) の上記下金型に搬入する投入装置 (63) をさらに備え、

上記成形機で上記ガラス基板原盤をプレス成形すると

基板原盤を上記プレス成形機の上記上金型と上記下金型と上記コアプレートとによりプレス成形して、上記上金型の鏡面と上記下金型に搬入された上記コアプレートの上記ガラス基板原盤が載置された鏡面とを上記ガラス基板原盤の上下面にそれぞれ転写して、所定の表面粗さと平行度に成形されたガラス基板を得るようにした請求項27に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項29】 上記加熱装置は、上記プレス成形後に上記ガラス基板原盤が取り除かれた上記コアプレートを上記ガラス基板原盤のガラス軟化温度以上まで加熱する 10 第1加熱ユニット(69,71)と、該加熱ユニットで加熱された上記コアプレートに新たなガラス基板原盤が載置されたのち、上記ガラス基板原盤をそのガラス軟化温度以上まで加熱する第2加熱ユニット(62)とを備えるようにした請求項28に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項30】 上記各加熱ユニットは、上記コアプレートを搬送する搬送装置(30)を備え、上記第1加熱ユニットでは、上記搬送装置で上記コアプレートを搬送しながら、上記コアプレートが上記成形機から取り出さ 20れてから、上記取り出された上記コアプレートから上記ガラス基板原盤が取り除かれたのち、上記コアプレートが上記ガラス軟化温度まで加熱され、上記第2加熱ユニットでは、上記搬送装置で上記コアプレートを搬送しながら、新たなガラス基板原盤が上記コアプレートに載置され、上記成形機内に投入されるまで上記コアプレートが上記ガラス基板原盤のガラス軟化温度以上まで加熱されるようにした請求項29に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項31】 上記搬送装置は、上記コアプレートが 30 載置される載置台(31)と、該載置台に対して一旦上記コアプレートを持ち上げたのち搬送方向に移動させ、再び上記載置台上に載置するようにするものであり、上記載置台内に内蔵したヒータ(200)を有し、該ヒータからの伝熱により上記コアプレートが加熱されるようにした請求項30に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項32】 上記各加熱ユニットは、上記コアプレートが上記搬送装置で搬送されるとき、上記コアプレートを加熱するハロゲンランプ (401)を備え、上記ハロゲンランプからの放射熱が上記コアプレートに照射さ 40れて上記コアプレートが加熱されるようにした請求項30に記載のガラス基板の製造装置。

【請求項33】 上記コアプレートを上記成形機から取り出した後に上記ガラス基板原盤を上記コアプレートと共に徐冷する徐冷ユニット(66)を備えるようにした請求項28~32のいずれかに記載のガラス基板の製造装置。

【請求項34】 上記コアプレートに対して上記ガラス 基板原盤を載置し、又は、上記コアプレートから上記ガ ラス基板原盤を取り除くとき、上記ガラス基板原盤を吸 50 着して移載する移載ユニット(55,56)を備えるようにした請求項28~33のいずれかに記載のガラス基板の製造装置。

6

【請求項35】 上記第1加熱ユニットは、上記コアプレートを上記ガラス基板原盤の上記ガラス軟化温度以上の所定温度まで一旦上昇させ、上記第2加熱ユニットでは、上記所定温度まで加熱された上記コアプレートを上記ガラス軟化温度近傍まで低下させるようにして温度制御する温度制御装置(103)を備える請求項29~32のいずれかに記載のガラス基板の製造装置。

【請求項36】 上記コアプレートを上記ガラス基板原盤の上記ガラス軟化温度以上の所定温度まで一旦上昇させたのち、上記所定温度まで加熱された上記コアプレートを上記ガラス軟化温度近傍まで低下させるようにして温度制御するようにした請求項12~15のいずれかに記載のガラス基板の製造方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、ハードディスク用 の原盤としてのガラス基板の製造方法及びその装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、この種のハードディスク用の原盤としてガラス基板を使用するとき、以下のようにガラス基板が製造されている。すなわち、ガラス基板の最終厚さの大略2倍の厚さのガラス原盤を用意し、ガラス原盤の上下両面を、所定の表面粗さと平行度を有するように、ポリッシュ又はラッピングして最終厚さに仕上げるようにしている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、ガラス原盤を最終厚さの2倍の原盤をポリッシュ又はラッピングして最終厚さに仕上げるとき、ポリッシュ又はラッピングに時間がかかり手間であるとともに、ガラス基板の両面の平行度が5/1000程度まで仕上げるのが困難であるといった問題があった。従って、本発明の目的は、上記問題を解決することにあって、ポリッシュ又はラッピングを行うことなく、短時間で生産効率良くガラス基板を製造することができるガラス基板の製造方法及びその装置を提供することにある。

[0004]

【課題を解決するための手段及びその作用効果】上記目的を達成するために、本発明は以下のように構成する。本発明の第1態様によれば、ハードディスク用原盤であるガラス基板の素材となるガラス基板原盤のガラス軟化温度以上まで加熱された上記ガラス基板原盤を、上記ガラス軟化温度以上にそれぞれ加熱された上金型と下金型とを有するプレス成形機の上記下金型に搬入し、上記下金型に搬入された上記ガラス基板原盤の上面を上記ガラス軟化温度以上まで加熱し、上記ガラス軟化温度以上ま

で加熱された上記ガラス基板原盤を上記プレス成形機の 上記上金型と上記下金型とによりプレス成形して、上記 上金型の鏡面と上記下金型の上記ガラス基板原盤が載置 された鏡面とを上記ガラス基板原盤の上下面にそれぞれ 転写して、所定の表面粗さと平行度に成形されたガラス 基板を得るようにしたことを特徴とするガラス基板の製 造方法を提供する。

【0005】本発明の第2態様によれば、上記プレス成 形機に上記ガラス基板原盤を搬入する前に、上記ガラス 基板原盤を上記ガラス基板原盤のガラス軟化温度以上ま で加熱するようにした第1態様に記載のガラス基板の製 造方法を提供する。本発明の第3態様によれば、上記下 金型に搬入された上記ガラス基板原盤の上面を加熱する とき、上記上金型と上記下金型とを相対的に移動させて 型締め時に、上記上金型の放射熱により上記ガラス基板 原盤の上面を加熱して上記ガラス軟化温度以上まで放射 加熱したのち、上記上金型と上記下金型との型締めが完 了するようにした第1又は2態様に記載のガラス基板の 製造方法を提供する。本発明の第4態様によれば、上記 上金型の放射熱により上記ガラス基板原盤の上面を加熱 20 して上記ガラス軟化温度以上まで放射加熱するとき、上 記上金型の下面が上記ガラス基板原盤に接触する直前の 状態又は接触した直後の金型タッチ状態で上記上金型と 上記下金型の相対的な移動を一旦停止させ、上記上金型 の放射熱により上記ガラス基板原盤の上面を加熱するよ うにした第3態様に記載のガラス基板の製造方法を提供 する。

【0006】本発明の第5態様によれば、上記上金型の 放射熱により上記ガラス基板原盤の上面を加熱して上記 ガラス軟化温度以上まで放射加熱するとき、上記上金型 の下面に対して上記ガラス基板原盤が徐々に接近しつつ 上記上金型の放射熱により上記ガラス基板原盤の上面を 加熱するようにした第3態様に記載のガラス基板の製造 方法を提供する。本発明の第6態様によれば、上記下金 型に搬入された上記ガラス基板原盤の上面を加熱すると き、熱風を上記ガラス基板原盤の上面に吹き付けて加熱 するようにした第1又は2態様に記載のガラス基板の製 造方法を提供する。本発明の第7態様によれば、上記上 金型と上記下金型とが相対的に移動して上記上金型の下 面が上記ガラス基板原盤に接触した直後の金型タッチ状 40 態を位置検出装置で検出し、上記金型タッチ状態で上記 型締め動作を一時停止し、一定時間経過後に型締め動作 を再開するようにした第4態様に記載のガラス基板の製 造方法を提供する。本発明の第8態様によれば、上記上 金型又は下金型のいずれか一方の金型を移動させる駆動 装置に備えられた位置検出装置により、上記上金型の下 面が上記ガラス基板原盤に接触する直前の状態又は接触 した直後の金型タッチ状態で上記上金型と上記下金型の 相対的な移動を一旦停止させる位置を検出するようにし た第4態様に記載のガラス基板の製造方法を提供する。

【0007】本発明の第9態様によれば、上記駆動装置 の駆動によっても上記上金型又は下金型のいずれか一方 の金型の位置が変化しないことを上記位置検出装置で検 出することにより、上記上下金型が上記金型タッチ状態 に達したこと検出するようにした第8態様に記載のガラ ス基板の製造方法を提供する。本発明の第10熊様によ れば、上記ガラス基板原盤を上記ガラス軟化温度まで加 熱するとき、上記ガラス基板原盤をコアプレートに載置 した状態で上記ガラス基板原盤と上記コアプレートとを 上記ガラス基板原盤のガラス軟化温度以上まで加熱する ようにした第2態様に記載のガラス基板の製造方法を提 供する。本発明の第11態様によれば、上記ガラス基板 原盤を上記成形機に搬入するとき、加熱された上記ガラ ス基板原盤と上記コアプレートとを、上記ガラス軟化温 度以上にそれぞれ加熱された上金型と下金型とを有する プレス成形機の上記下金型に搬入し、上記ガラス基板原 盤を上記成形機でプレス成形するとき、上記ガラス軟化 温度以上まで加熱された上記ガラス基板原盤を上記プレ ス成形機の上記上金型と上記下金型と上記コアプレート とによりプレス成形して、上記上金型の鏡面と上記下金 型に搬入された上記コアプレートの上記ガラス基板原盤 が載置された鏡面とを上記ガラス基板原盤の上下面にそ れぞれ転写して、所定の表面粗さと平行度に成形された ガラス基板を得るようにした第10態様に記載のガラス 基板の製造方法を提供する。

【0008】本発明の第12態様によれば、上記コアプ レートは、上記プレス成形後に上記ガラス基板原盤が上 記コアプレートから取り除かれたのち、再び、上記ガラ ス基板原盤のガラス軟化温度以上まで加熱されて、新た なガラス基板原盤が載置されて上記プレス成形なされる ようにした第11態様に記載のガラス基板の製造方法を 提供する。本発明の第13態様によれば、上記コアプレ ートが上記成形機から取り出されてから、上記取り出さ れた上記コアプレートから上記ガラス基板原盤が取り除 かれ、上記コアプレートが上記ガラス軟化温度まで加熱 され、最後に、新たなガラス基板原盤が載置され、上記 成形機内に投入されるまでの搬送経路上で上記コアプレ ートが加熱されるようにした第12態様に記載のガラス 基板の製造方法を提供する。本発明の第14態様によれ ば、上記コアプレートが通過する搬送経路に配置された 搬送装置の上記コアプレートの載置台内に内蔵したヒー タからの伝熱により上記コアプレートが加熱されるよう にした第13態様に記載のガラス基板の製造方法を提供 する。本発明の第15態様によれば、上記コアプレート が通過する搬送経路に配置されたハロゲンランプからの 放射熱が上記コアプレートに照射されて上記コアプレー トが加熱されるようにした第13態様に記載のガラス基 板の製造方法を提供する。

【0009】本発明の第16態様によれば、上記コアプ レートを上記成形機から取り出した後に上記ガラス基板

原盤を上記コアプレートと共に徐冷するようにした第1 1~15態様のいずれかに記載のガラス基板の製造方法 を提供する。本発明の第17態様によれば、上記コアプ レートに対して上記ガラス基板原盤を載置し、又は、上 記コアプレートから上記ガラス基板原盤を取り除くと き、上記ガラス基板原盤を吸着して移載するようにした 第11~16態様のいずれかに記載のガラス基板の製造 方法を提供する。本発明の第18態様によれば、ハード ディスク用原盤であるガラス基板の素材となるガラス基 板原盤のガラス軟化温度以上に加熱されかつ上記ガラス 10 基板の所定の表面粗さと平行度に対応する鏡面を有する 上金型と、上記ガラス軟化温度以上に加熱され、かつ、 上記ガラス軟化温度以上に加熱された上記ガラス基板原 盤が搬入され載置されるとともに上記ガラス基板の所定 の表面粗さと平行度に対応する鏡面を有する下金型とを 有して、上記下金型に搬入される際に温度低下した上記 ガラス基板原盤の上面を上記ガラス軟化温度以上まで加 熱したのち、上記ガラス基板原盤を上記上金型と上記下 金型とによりプレス成形して、上記上金型の上記鏡面と 上記下金型の上記ガラス基板原盤が載置された上記鏡面 20 とを上記ガラス基板原盤の上下面にそれぞれ転写して、 上記所定の表面粗さと平行度に成形されたガラス基板を 得るプレス成形機を備えるようにしたことを特徴とする ガラス基板の製造装置を提供する。

【0010】本発明の第19態様によれば、上記プレス 成形機に上記ガラス基板原盤を搬入する前に、上記ガラ ス基板原盤を上記ガラス基板原盤のガラス軟化温度以上 まで加熱する加熱装置をさらに備えるようにした第18 態様に記載のガラス基板の製造装置を提供する。本発明 の第20態様によれば、上記下金型に搬入された上記ガ ラス基板原盤の上面を加熱するとき、上記上金型と上記 下金型とを相対的に移動させて型締め時に、上記上金型 の放射熱により上記ガラス基板原盤の上面を加熱して上 記ガラス軟化温度以上まで放射加熱したのち、上記上金 型と上記下金型との型締めが完了するようにした第18 又は19態様に記載のガラス基板の製造装置を提供す る。本発明の第21態様によれば、上記上金型の放射熱 により上記ガラス基板原盤の上面を加熱して上記ガラス 軟化温度以上まで放射加熱するとき、上記上金型の下面 が上記ガラス基板原盤に接触する直前の状態又は接触し た直後の金型タッチ状態で上記上金型と上記下金型の相 対的な移動を一旦停止させ、上記上金型の放射熱により 上記ガラス基板原盤の上面を加熱するようにした第20 態様に記載のガラス基板の製造装置を提供する。本発明 の第22態様によれば、上記上金型の放射熱により上記 ガラス基板原盤の上面を加熱して上記ガラス軟化温度以 上まで放射加熱するとき、上記上金型の下面に対して上 記ガラス基板原盤が徐々に接近しつつ上記上金型の放射 熱により上記ガラス基板原盤の上面を加熱するようにし た第20態様に記載のガラス基板の製造装置を提供す

る。

【0011】本発明の第23態様によれば、上記下金型 に搬入された上記ガラス基板原盤の上面を加熱すると き、熱風を上記ガラス基板原盤の上面に吹き付けて加熱 する熱風吹出し装置を備えるようにした請求項18又は 19に記載のガラス基板の製造装置を提供する。本発明 の第24態様によれば、上記上金型と上記下金型とが相 対的に移動して上記上金型の下面が上記ガラス基板原盤 に接触した直後の金型タッチ状態を検出装置で検出し、 上記金型タッチ状態で上記型締め動作を一時停止し、一 定時間経過後に型締め動作を再開するようにした第21 態様に記載のガラス基板の製造装置を提供する。本発明 の第25態様によれば、上記成形機は、上記上金型又は 下金型のいずれか一方の金型を移動させる駆動装置と、 上記駆動装置に備えられて上記移動する金型の位置を検 出する位置検出装置とを備え、上記駆動装置の駆動によ り上記上金型の下面が上記ガラス基板原盤に接触する直 前の状態又は接触した直後の金型タッチ状態で上記上金 型と上記下金型の相対的な移動を一旦停止させる位置を 上記位置検出装置で検出するようにした第21態様に記 載のガラス基板の製造装置を提供する。本発明の第26 態様によれば、上記駆動装置の駆動によっても上記上金 型又は下金型のいずれか一方の金型の位置が変化しない ことを上記位置検出装置で検出することにより、上記上 下金型が上記金型タッチ状態に達したこと検出するよう にした第25態様に記載のガラス基板の製造装置を提供 する。

【0012】本発明の第27態様によれば、上記ガラス 基板の上記所定の表面粗さと平行度とに対応する鏡面を 有し、該鏡面に上記ガラス基板原盤を載置するコアプレ ートをさらに備え、上記加熱装置は、上記ガラス基板原 盤を上記ガラス軟化温度まで加熱するとき、上記ガラス 基板原盤を上記コアプレートに載置した状態で上記ガラ ス基板原盤と上記コアプレートとを上記ガラス基板原盤 のガラス軟化温度以上まで加熱するようにした第19態 様に記載のガラス基板の製造装置を提供する。本発明の 第28態様によれば、上記ガラス基板原盤を上記成形機 に搬入するとき、加熱された上記ガラス基板原盤と上記 コアプレートとを、上記ガラス軟化温度以上にそれぞれ 加熱された上金型と下金型とを有するプレス成形機の上 記下金型に搬入する投入装置をさらに備え、上記成形機 で上記ガラス基板原盤をプレス成形するとき、上記ガラ ス軟化温度以上まで加熱された上記ガラス基板原盤を上 記プレス成形機の上記上金型と上記下金型と上記コアプ レートとによりプレス成形して、上記上金型の鏡面と上 記下金型に搬入された上記コアプレートの上記ガラス基 板原盤が載置された鏡面とを上記ガラス基板原盤の上下 面にそれぞれ転写して、所定の表面粗さと平行度に成形 されたガラス基板を得るようにした第27態様に記載の ガラス基板の製造装置を提供する。

【0013】本発明の第29態様によれば、上記加熱装 置は、上記プレス成形後に上記ガラス基板原盤が取り除 かれた上記コアプレートを上記ガラス基板原盤のガラス 軟化温度以上まで加熱する第1加熱ユニットと、該加熱 ユニットで加熱された上記コアプレートに新たなガラス 基板原盤が載置されたのち、上記ガラス基板原盤をその ガラス軟化温度以上まで加熱する第2加熱ユニットとを 備えるようにした第28態様に記載のガラス基板の製造 装置を提供する。本発明の第30態様によれば、上記各 加熱ユニットは、上記コアプレートを搬送する搬送装置 を備え、上記第1加熱ユニットでは、上記搬送装置で上 記コアプレートを搬送しながら、上記コアプレートが上 記成形機から取り出されてから、上記取り出された上記 コアプレートから上記ガラス基板原盤が取り除かれたの ち、上記コアプレートが上記ガラス軟化温度まで加熱さ れ、上記第2加熱ユニットでは、上記搬送装置で上記コ アプレートを搬送しながら、新たなガラス基板原盤が上 記コアプレートに載置され、上記成形機内に投入される まで上記コアプレートが上記ガラス基板原盤のガラス軟 化温度以上まで加熱されるようにした第29態様に記載 20 のガラス基板の製造装置を提供する。本発明の第31態 様によれば、上記搬送装置は、上記コアプレートが載置 される載置台と、該載置台に対して一旦上記コアプレー トを持ち上げたのち搬送方向に移動させ、再び上記載置 台上に載置するようにするものであり、上記載置台内に 内蔵したヒータを有し、該ヒータからの伝熱により上記 コアプレートが加熱されるようにした第30態様に記載 のガラス基板の製造装置を提供する。

【0014】本発明の第32態様によれば、上記各加熱 ユニットは、上記コアプレートが上記搬送装置で搬送さ れるとき、上記コアプレートを加熱するハロゲンランプ を備え、上記ハロゲンランプからの放射熱が上記コアプ レートに照射されて上記コアプレートが加熱されるよう にした第30態様に記載のガラス基板の製造装置を提供 する。本発明の第33態様によれば、上記コアプレート を上記成形機から取り出した後に上記ガラス基板原盤を 上記コアプレートと共に徐冷する徐冷ユニットを備える ようにした第28~32態様のいずれかに記載のガラス 基板の製造装置を提供する。本発明の第34態様によれ ば、上記コアプレートに対して上記ガラス基板原盤を載 40 置し、又は、上記コアプレートから上記ガラス基板原盤 を取り除くとき、上記ガラス基板原盤を吸着して移載す る移載ユニットを備えるようにした第28~33態様の いずれかに記載のガラス基板の製造装置を提供する。本 発明の第35態様によれば、上記第1加熱ユニットは、 上記コアプレートを上記ガラス基板原盤の上記ガラス軟 化温度以上の所定温度まで一旦上昇させ、上記第2加熱 ユニットでは、上記所定温度まで加熱された上記コアプ レートを上記ガラス軟化温度近傍まで低下させるように して温度制御する温度制御装置を備える第29~32態 50

様のいずれかに記載のガラス基板の製造装置を提供する。本発明の第36態様によれば、上記コアプレートを上記ガラス基板原盤の上記ガラス軟化温度以上の所定温度まで一旦上昇させたのち、上記所定温度まで加熱された上記コアプレートを上記ガラス軟化温度近傍まで低下させるようにして温度制御するようにした第12~15態様のいずれかに記載のガラス基板の製造方法を提供する。

【0015】上記各態様によれば、ガラス基板原盤の上 下面に接触する鏡面をガラス基板の所定の表面粗さと平 行度に対応して形成し、かつ、ガラス基板原盤のガラス 軟化温度以上の温度でプレス成形するようにしたので、 ポリッシュ又はラッピングを行うことなく、成形機でプ レス成形することにより、所定の表面粗さと平行度を有 するガラス基板を短時間で生産効率良くガラス基板を製 造することができる。また、上記ガラス基板原盤を成形 機に搬入するとき、ガラス基板原盤の上面が温度低下し てガラス軟化温度以下になることがあるが、成形機内に 搬入されたのち、ガラス軟化温度以上まで再びガラス基 板原盤の上面を加熱するようにしたので、プレス成形時 に、ガラス基板原盤の上面と下面との間で大きな温度勾 配が生じて割れ等が発生するのを効果的に防止すること ができる。このとき、上金型の放射熱を利用してガラス 基板原盤の上面を加熱するようにすれば、特別な加熱装 置を備えることなく、簡単な構成でもって加熱すること ができる。

【0016】上記態様において、ガラス基板原盤を直接 把持するのではなく、コアプレート上にガラス基板原盤 が載置された状態で、ガラス基板原盤に当接することな くコアプレートのみを把持すれば、500℃程度までガ ラス基板原盤が冷却されるのを成形機内で待つことな く、かつ、ガラス基板原盤の割れを確実に防止しつつ、 成形機からガラス基板原盤を取り出すことができる。よ って、生産効率を高めることができる。また、コアプレ ートを搬送するとき、コアプレートを載置台から一旦持 ち上げたのち、搬送方向に搬送し、載置台に再び載置す るようにすれば、単に各コアプレートを押して搬送させ るものと比較して、ゴミなどが各コアプレートに付着し にくくなり、コアプレートをクリーンに保持することが できる。上記態様において、一旦、ガラス軟化温度より も高い所定温度までガラス基板原盤を加熱したのち、ガ ラス軟化温度まで降温させるようにしたので、ガラス基 板原盤のガラス軟化温度まで単に加熱したまま維持する よりもガラス基板原盤をガラス軟化温度に温度制御しや すい。

[0017]

【発明の実施の形態及び実施例】以下に、本発明にかかる実施の形態を図面に基づいて詳細に説明する。本発明の第1の実施形態にかかるガラス基板の製造方法及び装置は、図1に示すように、ハードディスク用原盤である

ガラス基板の素材となるガラス基板原盤であって予めそ のガラス軟化温度以上に加熱されたガラス基板原盤4が 図2のコアプレート5上に載置されたのち、コアプレー ト5とともにガラス基板原盤4が図3の成形機14内に 搬入されて、ガラス基板原盤4がプレス成形されて所定 の平行度及び表面粗さに成形されたのち、コアプレート 5とともにガラス基板原盤4が成形機14から搬出され て冷却され、その後、コアプレート5からガラス基板原 盤4のみが取り出される一方、コアプレート5は再び加 熱されて次のガラス基板原盤4の搬入に備えるようにし 10 ている。ガラス基板原盤4は、常温からガラス基板加熱 炉60内に搬入されて、所定温度、例えば700℃まで 加熱される。その後、ガラス基板原盤移載ユニット61 によりコアプレート5上に載置される。コアプレート5 は、図2に示すように、大略円盤の部材であって、その 外周側面には、後述する搬送チャックに係合して把持し やすいように、リング状の溝5aを形成している。コア プレート5の材質としては、大気中でも酸化しにくいも のであり、800℃~500℃程度までの間の加熱及び 冷却の繰り返しに耐え得ることができ、かつ、最終製品 20 であるガラス基板に要求される表面粗さや平行度に応じ て、所望の表面粗さと平行度を転写可能な材料が選択さ れ、例えば、超硬金属が適宜使用される。

【0018】加熱炉60で加熱されたガラス基板原盤4 は、図1に示されるように、ガラス基板原盤移載ユニッ ト61によりコアプレート昇温安定ユニット62に搬送 されて、所定温度まで加熱されたのち、課題解決手段の 欄に記載した上記投入装置の一例としてのコアプレート 及びガラス基板原盤投入ユニット63から成形機14内 にコアプレート5とガラス基板原盤4とが一体的に搬入 30 され成形機14でプレス成形される。その後、コアプレ ート及びガラス基板原盤取り出しユニット65で成形機 14からプレス成形されたガラス基板原盤4がコアプレ ート5とともに取り出され、課題解決手段の欄に記載し た上記徐冷ユニットの一例としてのコアプレート及びガ ラス基板原盤降温ユニット66内に搬送されて所定温度 まで冷却される。その後、ガラス基板原盤取り出しユニ ット67でコアプレート5からガラス基板原盤4のみが 取り出されてガラス基板原盤整列機68に搬送される。 一方、ガラス基板原盤4が取り除かれたコアプレート5 40 は、第1コアプレート昇温安定ユニット69で所定温度 まで昇温される。その後、コアプレート移載ユニット7 0で第1コアプレート昇温安定ユニット69から第2コ アプレート昇温安定ユニット71まで搬送されて、所定 温度までさらに昇温される。その後、ガラス基板原盤移 載ユニット61により加熱炉60で加熱されたガラス基 板原盤4がコアプレート5上に載置される。本実施形態 では、基本的に、このようなサイクルを繰り返すように なっている。なお、第1,第2コアプレート昇温安定ユ ニット69、71により上記課題解決手段の欄に記載し 50

た上記第1加熱ユニットの一例を構成し、コアプレート 昇温安定ユニット62により上記課題解決手段の欄に記載した上記第2加熱ユニットの一例を構成する。

【0019】ガラス基板原盤移載ユニット61は、図 4,5に示すように、移載レール25沿いに移載ユニッ ト55が加熱炉60側とコアプレート昇降安定ユニット 62側との間で往復移動するものである。移動ユニット 55は、エアシリンダ等の昇降装置24の駆動により吸 着ヘッド23を昇降させてガラス基板原盤4を吸着又は 吸着解放するものである。よって、例えば、加熱炉60 内から搬送されてきたガラス基板原盤4は、加熱炉側の コンベヤ (図5では26に相当) 上の一端の位置から、 移載ユニット55の吸着ヘッド23が下降して吸着保持 されたのち、吸着ヘッド23が上昇し、移載レール25 沿いに加熱炉60側からコアプレート昇降安定ユニット 62側まで移動する。次いで、吸着ヘッド23が下降し て、ガラス基板原盤4をガラス基板原盤移載ユニット6 1のガラス基板原盤移載位置に位置したコアプレート5 上に載置して吸着解放する。このようにして、一枚ずつ ガラス基板原盤4を各コアプレート5上に順に載置す る。このとき、コアプレート5上に載置したガラス基板 原盤4の温度を非接触温度計51 (図5では27に相 当)により測定して、所定温度まで加熱炉60で加熱さ れているか否かを確認する。もし、加熱されていないな らば、加熱炉60の温度を上昇させるなどの処理を行

【0020】コアプレート昇温安定ユニット62では、 ガラス基板原盤4の軟化温度以上の700℃±5℃まで コアプレート5及びガラス基板原盤4を加熱させて安定 させる。上記温度で安定したコアプレート5及びガラス 基板原盤4はコアプレート及びガラス基板原盤投入ユニ ット63により成形機14内に搬入される。このコアプ レート昇温安定ユニット62では、図7,8に示すよう なコアプレート搬送装置30を使用して、所定距離ずつ 徐々にコアプレート5を搬送する。搬送装置30は、コ アプレート5の幅寸法より小さな幅を有して複数個のコ アプレート5, …, 5が載置される載置台31と、載置 台31より両側に突出した各コアプレート5の両端部の 下面に当接して支持する多数の組みの移載爪33,…, 33と、180度だけ正逆回転させる回転軸35aを有 するモータ35と、モータ35の回転軸35aに連結さ れた連結棒34と、連結棒34に連結されかつ移載爪3 3, …, 33の下端を支持する駆動板32と、駆動板3 2の前後に回転自在に支持された4個の車輪39,…, 39と、車輪39、…, 39が転動する4個の昇降カム 36, …, 36と、昇降カム36, …, 36を搬送方向 に前後動させる駆動シリンダ37と、昇降カム36, …, 36が固定されて駆動シリンダ37の駆動により昇 降カム36, …, 36を一斉に搬送方向に前後動させる 支持板29と、支持板29の移動を案内する4個の案内

車輪38, …, 38とを備えている。よって、図7にお いて、駆動シリンダ37の駆動により、支持板29が左 方向に案内車輪38, …, 38の案内により移動する と、各車輪39が各昇降カム36の下側のカム面36a から傾斜カム面36bを経て上側カム面36cに転動す ることにより、駆動板32全体が上昇して、各一対の移 載爪33,33により各コアプレート5が載置台31か ら持ち上げられる。この状態で、モータ35の回転軸3 5 a がが図7において時計方向に180度回転すると、 連結棒34及び駆動板32が右側に移動させられ、各一 10 対の移載爪33、33が各コアプレート5を持ち上げた 状態で一斉に右方向に移動する。次いで、駆動シリンダ 37の上記とは逆の駆動により、支持板29が右方向に 案内車輪38, …, 38の案内により移動すると、各車 輪39が各昇降カム36の上側のカム面36cから傾斜 -カム面36bを経て下側カム面3-6 a に転動することに より、駆動板32全体が下降して、各一対の移載爪3 3,30により持ち上げられていた各コアプレート5が 載置台31に載置される。次いで、モータ35の回転軸 35aが反時計方向に180度回転することにより、連 20 結棒34及び駆動板32が左側に移動させられ、各一対 の移載爪33,33が各コアプレート5に接触すること なく、一斉に左方向に移動する。この結果、各コアプレ ート5の下方には、前回持ち上げられた一対の移載爪3 3,3の右隣に配置されている一対の移載爪33,3 3が位置していることになる。以後、上記した動作を繰 り返すことにより、各コアプレート5が順に右方向に搬 送される。このように、徐々に搬送することにより、各 コアプレート5に対してコアプレート昇温安定ユニット 62での温度制御が行える。温度制御用のヒータ200 は載置台31内に内蔵しており、主として、各コアプレ ート5が載置台31に載置されて接触しているとき、ヒ ータ200からの伝熱により加熱されるようにしてい る。また、温度制御をより確実に行うため、搬送装置3 0は、間に断熱材を挟み込んだ2重の断熱壁53 (図4 参照)で外部と遮断されるようにして、より精度良く温 度制御が行えるようにしている。また、各ユニットの出 口付近では、原則として非接触型温度計を設けるなどし てガラス基板原盤4の温度を測定し、所望の温度制御が 達成されているか否か判定し、所望の温度範囲よりも温 40 度が高すぎる場合には、ヒータ200の温度を下げる、 載置台31に各コアプレート5が接触している時間を長 くするなどの処置を採る一方、所望の温度範囲よりも温 度が低すぎる場合には、ヒータ200の温度を上げる、 載置台31に各コアプレート5が接触している時間を短 くするなどの処置を採る。このような搬送装置30は、 コアプレート昇温安定ユニット62の他、後述する、コ アプレート及びガラス基板原盤降温ユニット66、第 1, 第2コアプレート昇温安定ユニット69, 71にも

同様な搬送装置を備えて、同様な手法で二重の断熱壁5 50

3内でコアプレート5, …, 5を徐々に搬送しつつ所定の温度制御が行えるようにしている。ただし、コアプレート及びガラス基板原盤降温ユニット66では、各ガラス基板原盤4を冷却させる工程であるため、断熱壁53は設けずに、大気中に開放された状態で搬送装置30で搬送するようにしている。

【0021】コアプレート及びガラス基板原盤投入ユニ ット63では、図6に示すように、エアシリンダ等の搬 入チャック駆動装置41の駆動により、大略C字状の把 持部45aを有する搬入チャック45がコアプレート5 の外周側面の溝5a内に係合して把持し、コアプレート 昇温安定ユニット62内のコアプレート5とガラス基板 原盤4とを一体的に成形機14内に投入する。コアプレ ート及びガラス基板原盤投入ユニット63から成形機1 4内にガラス基板原盤4が投入されるとき、非接触型温 度計49により、コアプレート及びガラス基板原盤投入 ユニット63内の搬送位置に位置したコアプレート5上 のガラス基板原盤4の温度を測定して、所定温度まで加 熱されているか否か、700℃±5℃以内に保持されて いるか否かを測定し、上記範囲外ならば、コアプレート 及びガラス基板原盤投入ユニット63を温度制御して、 上記範囲内に保持されるようにする。

【0022】ガラス基板原盤4を所定の平行度及び表面 粗さに成形するプレス成形機14は、図3に示すよう に、固定プレート1と、固定プレート1に固定された上 金型2と、コアプレート5がその凹部3a内に嵌合固定 可能な下金型3と、下金型3が固定された可動プレート 6と、可動プレート6をリンク機構7を介して案内ロッ ド13, …, 13沿いに上下動させるクロスヘッド8 と、クロスヘッド8を上下動させるボールネジ9と、ボ ールネジ9を正逆回転させるモータ10と、モータ10 の回転を検出するエンコーダ11と、エンコーダ11か らの出力によりモータ10を駆動制御する成形機用コン トローラ100と、歪みセンサー12とを備えている。 上金型2において、ガラス基板原盤4の上面をプレスす る下端面は、最終製品であるガラス基板の表面粗さ (例 えば7オングストローム程度)と大略同等の表面粗さの 鏡面に仕上げられている。また、下金型3の凹部3aに は、ガラス基板原盤4をその上面に載置しているコアプ レート5が着脱可能に取り付けられるようにしている。 このコアプレート5の上面は、ガラス基板原盤4が載置 される面であって、最終製品であるガラス基板の表面粗 さ (例えば7オングストローム程度) と大略同等の表面 粗さの鏡面に仕上げられている。よって、上金型2の下 端面の鏡面と下金型3のコアプレート5の鏡面がそれぞ れプレス成形時に軟化温度まで加熱されたガラス基板原 盤4の上下面にそれぞれ転写され、上記所定の平行度 (例えば5/1000) と表面粗さ (例えば7オングス トローム)が得られるようになっている。

【0023】上金型2及び下金型3は、予め、内蔵する

ヒータで、ガラス基板原盤4の軟化温度以上のプレス温 度まで加熱されている。従って、コアプレート5を成形 機14内に投入しても、コアプレート5上のガラス基板 原盤4はその軟化温度以下には下がらず、軟化温度以上 の状態でガラス基板原盤4のプレス成形が行えるように している。上記成形機14では、予め所定のプレス成形 温度、言い換えればガラス基板原盤4の軟化温度近傍ま で加熱されたコアプレート5が、コアプレート昇温安定 ユニット62から一旦大気中を介して成形機14内に投 入され、プレス成形機14の下金型3にコアプレート5 ごと取り付ける。その後、上金型2に向けて下金型3を 可動プレート4とともに上昇させてガラス基板原盤4の 上面を上金型2の下端面に向けて上昇させ、上金型2の 下端面である鏡面がガラス基板原盤4の上面に接触する 直前 (例えば、図11 (A), (B) に示すように、 0. 1~0.3 mm程度の隙間が形成される隙間) 又は ガラス基板原盤4の上面に接触した直後のタッチ状態 (図11の(C), (D)参照)で、一旦、下金型3の 上昇を停止させる。このように、下金型3を一旦停止さ せることにより、図11の(B)において所定時間t₁ 加熱された上金型2の放射熱によりガラス基板原盤4の 上面を加熱する。これは、コアプレート5とともにガラ ス基板原盤4を大気中を介してプレス成形機14内に挿 入するとき、ガラス基板原盤4の上面が所定プレス成形 温度よりも若干低下し、ガラス基板原盤4のコアプレー ト5に接触する下部とガラス基板原盤4の上面との間で 温度勾配が生じてしまい、そのままプレス成形すれば、 ガラス基板原盤4に歪みが生じたり、割れが生じたりす ることになる。これを防止するため、温度低下したガラ ス基板原盤4の上面を上金型2の放射熱で所定プレス温 30 度まで加熱するようにしているのである。所定プレス温 度までガラス基板原盤4の上面が加熱されたか否かは、 非接触型の温度センサ等により検出してもよいが、下金 型3の上昇停止時間を制御することにより判断するよう にしてもよい。上記ガラス基板原盤4を上金型2により 放射加熱させる時間 t 1は、成形機 1 4 への投入時のガ ラス基板原盤4の表面温度に応じて、自在に設定するこ とができる。

【0024】上記上金型2とガラス基板原盤4との接触 直前の状態又は金型タッチ状態の検出は胃かのように行 40 うことができる。すなわち、上記下金型3を上昇させる モータ10に備えられた位置検出装置の例として機能す るエンコーダ11により、上記上金型2の下面が上記ガ ラス基板原盤4に接触する直前の状態又は接触した直後 の金型タッチ状態で上記下金型3の上昇を一旦停止させ る位置を検出することができる。具体的には、上記モー タ10の駆動によっても上記下金型3の位置が変化しな いことをエンコーダ11で検出すればよい。検出後、モ 一タ10の駆動を停止させることにより、上記接触直前 の状態又は金型タッチ状態で上記型締め動作を一時停止 50

し、一定時間経過後(ガラス基板原盤4の上面が上金型 2からの放射加熱によりガラス軟化温度以上まで加熱さ れた後)に、モータ10をよ再び駆動して型締め動作を 再開すればよい。

【0025】ガラス基板原盤4の上面が所定プレス温度 (例えば700℃) まで加熱されると、図11 (A) ~ (D) に示すように、下金型3を所定の圧力でもって上 昇させてプレスし、ガラス基板原盤4の上下面に上金型 2の下端面の鏡面と下金型3に支持されたコアプレート 5の鏡面がそれぞれ転写され、ガラス基板原盤4の内部 歪みを除去しつつ、所定の平行度でかつ所定の表面粗さ のガラス基板原盤4をプレス成形により得ることができ る。プレス成形後、図6に示すように、ガラス基板原盤 4はコアプレート5とともに一体的にプレス成形機14 から搬出チャック46により取り出されて、コアプレー ト及びガラス基板原盤降温ユニット66内に搬入され る。この搬出チャック46及びその駆動装置42は、上 記した搬入チャック45及びその駆動装置41と同様な ものであって、図6に示すように、エアシリンダ等の搬 出チャック駆動装置42の駆動により、大略C字状の把 特部46aを有する搬出チャック46が、成形機14内 のコアプレート5の外周側面の溝5 a 内に係合して把持 し、成形機14内のコアプレート5とガラス基板原盤4 とを一体的にコアプレート及びガラス基板原盤降温ユニ ット66内に搬出する。

【0026】このようにコアプレート5ごとガラス基板 原盤4を取り出すのは、もし、ガラス基板原盤4のみを 下金型3から取り出そうとすると、取り出し時に搬出チ ャックなどによりガラス基板原盤 4 を直接把持したと き、ガラス基板原盤4が割れる恐れがあるためである。 このようなガラス基板原盤4の割れを確実に防止するた めには、下金型3内でガラス基板原盤4が500℃程度 まで冷却されるのを待つ必要があり、このように冷却さ れるまで成形機14内で待機すると、生産効率が極めて 悪くなるためである。よって、コアプレート5上にガラ ス基板原盤4が載置された状態で、ガラス基板原盤4に 当接することなくコアプレート5のみを把持すれば、5 00℃程度までガラス基板原盤4が冷却されるのを成形 機14内で待つことなく、かつ、ガラス基板原盤4の割 れを確実に防止しつつ、成形機14からガラス基板原盤 4を取り出すことができる。

【0027】コアプレート及びガラス基板原盤降温ユニ ット66では、約700℃のガラス基板原盤4を常温の 大気中に開放した状態で、搬送装置30の載置台31中 にヒータ20の代わりに冷却水通路を設けて、水冷によ りコアプレート5とともにガラス基板原盤4の冷却を開 始し、最終的に、後述するガラス基板原盤取り出しユニ ット67の近傍で500℃±25℃程度まで温度を低下 させる。降温ユニット66の端部のガラス基板原盤取り 出しユニット67に位置したガラス基板原盤4とコアプ

レート5は、ガラス基板原盤4のみを図4,5に示す移 載ユニットの吸着ヘッド23により吸着してコアプレー ト5から取り除き、ガラス基板原盤4を徐冷炉に向かう ガラス基板原盤整列機68のコンベヤ(図5では26に 相当)上に搬送する。この後、ガラス基板原盤4は、徐 々に冷却することにより、歪みや割れの発生を防止す る。降温ユニット66の端部のガラス基板原盤取り出し ユニット67に位置したガラス基板原盤4は、図4に示 すように、非接触型温度計52 (図5では27に相当) により温度が測定され、ガラス基板原盤4が500℃± 10 25℃程度まで下降されたか否か検出する。もし、上記 した温度範囲まで下降されていないならば、降温ユニッ ト66でのガラス基板原盤4の冷却をより強く行うよう に制御する。例えば、冷却水の温度を下げる、冷却水の 流速を速める、降温ユニット66で載置台31に各コア プレート5が接触している時間を長くするなどの処置を 採る。一方、逆に、上記した温度範囲よりも低い温度ま で冷却されている場合には、冷却水の温度を上げる、冷 却水の流速を遅くする、降温ユニット66で載置台31 に各コアプレート5が接触している時間を短くするなど 20 の処置を採る。

【0028】一方、ガラス基板原盤4が取り外された各 コアプレート5は、第1コアプレート昇温安定ユニット 69内に搬送装置30により搬入され、プレス成形温度 よりも高い温度、例えばプレス成形温度が700℃の場 合には800℃±40℃まで加熱する。これは、プレス 成形機14に各コアプレート5を最終的に搬入するとき プレス成形温度である700℃になるように温度制御す る場合、プレス成形温度まで単に加熱するよりも、一 旦、プレス成形温度よりも高い温度まで加熱したのち、 降温させる方が温度制御しやすいためである。第1コア プレート昇温安定ユニット69内で800℃±40℃ま で加熱された各コアプレート5は、一旦大気中に排出さ れ、コアプレート移載ユニット70により、第2コアプ レート昇温安定ユニット71内に搬入される。 コアプレ ート移載ユニット70は、図5に示す移載ユニット55 又は56と同様な移載ユニットにより、第1コアプレー ト昇温安定ユニット69の一端まで搬送されたコアプレ ート5を、第2コアプレート昇温安定ユニット71の一 端に移載するものである。この第2コアプレート昇温安 40 定ユニット71では、移載動作中に、大気中を通過して 若干冷却されたコアプレート5を700℃±35℃の範 囲内に温度制御しつつ、ガラス基板原盤移載ユニット6 1まで搬送する。ガラス基板原盤移載ユニット61に位 置したコアプレート5は、非接触型温度計51により温 度測定されて、所望の温度範囲内に制御されているか否 か判定し、温度範囲外ならば、前記したようにヒータ2 00の温度の上下調整、搬送装置30でのコアプレート 5の搬送速度調整などが適宜行われて、所望の温度制御 が行えるようにする。

【0029】ガラス基板原盤位置ユニット61では、前 記したように、加熱炉60で予め700℃程度まで加熱 されたガラス基板原盤4をコアプレート5上に載置す る。図9には、上記各装置及び部材等の全体の制御構成 を示す。図9において、成形機14の上金型2と下金型 3の加熱、上金型2からガラス基板原盤4に対する放射 加熱動作、下金型3の移動及びプレス成形動作などは、 成形機用コントローラ100により制御され、CRTコ ンソール101の画面を作業者が見ながら操作盤102 から適宜指示を入力することにより、最適な成形動作を 行わせるように調整することができる。コアプレート投 入ユニット63、コアプレート取り出しユニット65、 加熱炉60、コアプレートピッチ送りユニット (搬送装 置)30、コアプレート移載ユニット70、温調器10 5 (各加熱用のユニット69, 71, 62のヒータ20 0の温度調節器)は、非接触型温度計27、49、5 1,52からの温度測定結果及び上記成形機用コントロ ーラ100からの情報などに基づき、課題解決手段の欄 に記載した温度制御装置の一例としての加熱・移載コン トローラ103により、適宜、動作制御される。また、 ガラス基板原盤投入ユニット61及びガラス基板原盤取 り出しユニット67の動作もガラス基板原盤投入・取り 出しコントローラ104により動作制御される。上記成 形機用コントローラ100、加熱・移載コントローラ1 03、ガラス基板原盤投入・取り出しコントローラ10 4 は相互に制御情報などを交換して、ガラス基板製造装 置全体として効率良くガラス基板を製造することができ るように各装置等を制御する。

【0030】より具体的には、図10に示すように、コ アプレート取り出しユニット65で成形機14からコア プレート5が取り出されるタイミングに少し遅れて、コ アプレート投入ユニット63でコアプレート5を成形機 14内に投入する。また、成形機14の上下金型2,3 の型締めのために下金型3の上昇開始のタイミングと大 略同期してコアプレートピッチ送りユニット (搬送装 置) 30でコアプレート5の搬送を開始する。1枚のコ アプレート5分だけ搬送されると搬送装置30を停止さ せ、そのタイミングでコアプレート移載ユニット70で 1枚のコアプレート5を第1コアプレート昇温安定ユニ ット69から第2コアプレート昇温安定ユニット71に 移載する。これに同期して、ガラス基板原盤投入ユニッ ト63では1枚のガラス基板原盤4を加熱炉60からコ アプレート5上に載置する一方、ガラス基板原盤取り出 しユニット65では、コアプレート5上のプレス成形さ れた1枚のガラス基板原盤4を整列機68側に移載す る。このようにして、ガラス基板の製造装置を効率良く 稼働させるようにしている。

【0031】上記実施形態によれば、ガラス基板原盤4 の上下面に接触する鏡面をガラス基板の所定の表面粗さ 50 と平行度に対応して形成し、かつ、ガラス基板原盤4の ガラス軟化温度以上の温度でプレス成形するようにしたので、ポリッシュ又はラッピングを行うことなく、成形機14でプレス成形することにより、所定の表面粗さと平行度を有するガラス基板を短時間で生産効率良くガラス基板を製造することができる。

また、上記ガラス基板原盤4を成形機14に搬入するとき、ガラス基板原盤4の上面が温度低下してガラス軟化温度以下になることがあるが、成形機14内に搬入されたのち、ガラス軟化温度以上まで再びガラス基板原盤4の上面を加熱するようにしたので、プレス成形時に、ガラス基板原盤4の上面と下面との間で大きな温度勾配が生じて割れ等が発生するのを効果的に防止することができる。このとき、上金型2の放射熱を利用してガラス基板原盤4の上面を加熱するようにすれば、特別な加熱装置を備えることなく、簡単な構成でもって加熱することができる。

【0032】また、ガラス基板原盤4を直接把持するの ではなく、コアプレート5上にガラス基板原盤4が載置 された状態で、ガラス基板原盤4に当接することなくコ アプレート5のみを把持すれば、500℃程度までガラ ス基板原盤4が冷却されるのを成形機14内で待つこと なく、かつ、ガラス基板原盤4の割れを確実に防止しつ つ、成形機14からガラス基板原盤4を取り出すことが できる。よって、生産効率を髙めることができる。ま た、一旦、ガラス軟化温度よりも高い所定温度までガラ ス基板原盤4を加熱したのち、ガラス軟化温度まで降温 させるようにしたので、ガラス基板原盤4のガラス軟化 温度まで単に加熱したまま維持するよりもガラス基板原 盤4をガラス軟化温度に温度制御しやすい。また、上記 コアプレート昇温安定ユニット62、コアプレート及び 30 ガラス基板原盤降温ユニット66、第1,第2コアプレ ート昇温安定ユニット69,71内では、搬送装置30 によりコアプレート5, …, 5が搬送される。すなわ ち、各コアプレート5は、伝熱台として機能する載置台 31上から一旦上方に持ち上げられたのち、搬送方向に 1ピッチだけ送られたのち下降して再び載置台31上に 載置される。この動作を繰り返すことにより、各コアプ レート5が徐々に1ピッチずつ搬送される。従って、こ の場合、単に各コアプレート5を押して搬送させるもの と比較して、ゴミなどが各コアプレート5に付着しにく くなり、コアプレート5をクリーンに保持することがで

【0033】なお、本発明は上記実施形態に限定されるものではなく、その他種々の態様で実施できる。例えば、ガラス基板原盤4は予め700℃まで加熱したのちコアプレート5に載置するものに限らず、常温のガラス基板原盤4をコアプレート5上に載置するようにしてもよい。具体的には、降温ユニット66から搬出されてガラス基板原盤4が取り除かれたコアプレート5、又は、第1又は第2コアプレート昇温安定ユニット69,7150

で加熱された後のコアプレート5に常温のガラス基板原 盤4を載置するようにしてもよい。これは、ガラス基板 原盤4は急激に加熱しても割れが発生しにくいためであ る。また、第1, 第2コアプレート昇温安定ユニット6 6,71は1つの昇温安定ユニットで兼用してもよい。 さらに、第1, 第2昇温安定ユニット66, 71及びコ アプレート及びガラス基板原盤昇温安定ユニット62も 1つの昇温安定ユニットで兼用するようにしてもよい。 【0034】また、プレス成形機14において、下金型 3を上昇させるとき、上金型2の下端面がコアプレート 5上のガラス基板原盤4の上面に接触する直前又は接触 した直後のタッチ状態で一旦下降を停止させるものに限 るものではない。すなわち、要するに、下金型3にコア プレート5とともにガラス基板原盤4を配置したとき、 ガラス基板原盤4の上面がプレス成形温度よりも低下し ているのを補償するため、ガラス基板原盤4の上面の温 度をプレス成形温度以上まで加熱できればよいのである から、他の種々の実施形態を採用することができる。例 えば、下金型3を上記位置で完全に停止させるのではな く、ガラス基板原盤4に上金型2からの放射熱を作用さ せることができる領域において低速で下金型3を上昇さ せることによりガラス基板原盤4の上面を加熱するよう にしてもよい。また、代わりに、下金型3を上昇させる ことなく、公知の加熱手段によりガラス基板原盤4の上 面を加熱したのち、下金型3を上金型2に対して上昇さ せてプレス成形するようにしてもよい。公知の加熱手段 の一例としては、図3に仮想線として一点鎖線で示した 熱風吹出し装置400から熱風をガラス基板原盤4の上 面に吹き付けてガラス基板原盤4の上面を加熱して所定 のプレス成形温度に加熱するようにしてもよい。

【0035】また、各ユニットにおいて、ガラス基板原 盤4又はコアプレート5を加熱するとき、搬送装置30 のヒータ200により加熱するものに限らず、図8に仮 想線として一点鎖線で図示したようにハロゲンランプ4 01を備え、上記ハロゲンランプ401からの放射熱で ガラス基板原盤4又は上記コアプレート5を照射して加 熱するようにしてもよい。また、上金型2によるガラス 基板原盤4の放射加熱終了後、下金型3を上金型2に対 して型締めするとき、図11 (A) ~ (D) では、ガラ ス基板原盤4の内部歪み状況などに応じて、最初は比較 的小さな型締め力で型締めを行った後、比較的大きな型 締め力で型締めを行うようにしているが、これに限られ るものではない。例えば、一挙に所定のプレス圧力を加 えるようにしてもよい。また、複数段階に分けて型締め する場合でも、ガラス基板原盤4の内部歪みの状況に応 じて、3段階以上に分けて下金型3を上昇させて型締め (ロックアップ) するようにしてもよい。また、上記成 形機14において、下金型3を上昇させる代わりに、上 金型2を下降させることにより上記実施形態と同様な作 用効果を奏するようにしてもよい。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の一実施形態にかかるガラス基板原盤の製造方法を実施するための一実施形態にかかるガラス 基板原盤製造装置の全体構成を示す概略図である。

【図2】 (A), (B) はそれぞれ上記製造装置で使用するコアプレートにガラス基板原盤が載置された状態での平面図及びコアプレートのみの側面図である。

【図3】 上記製造装置の成形機の一部破断した状態での概略図である。

【図4】 上記製造装置のガラス基板原盤移載ユニット 10 とガラス基板原盤取り出しユニットにおけるガラス基板 原盤を移載するための移載ユニットの概略斜視図であ る。

【図5】 上記製造装置のユニットとユニット外のコンベヤとの間でガラス基板原盤を移載するための移載ユニットの概略図である。

【図6】 上記製造装置の成形機へのガラス基板原盤とコアプレートの投入ユニットと取り出しユニットにおけるガラス基板原盤とコアプレートとを移載するための移載ユニットの概略斜視図である。

【図7】 上記製造装置のコアプレート搬送装置の側面 図である。

【図8】 図7のコアプレート搬送装置の正面図である。

【図9】 上記製造装置の各駆動装置等とコントローラ との関係を示すブロック図である。

【図10】 上記製造装置の各装置の動作関係を示す説明図である。

【図11】 (A), (B) はそれぞれ上記製造装置の上記成形機において上下金型が接触する直前で下金型の上昇を一旦停止させてガラス基板原盤を上金型で放射加熱したのち、型締めを行う場合の動作時間と型締め位置との関係を示す図、動作時間と型締め力との関係を示す図、(C), (D) はそれぞれ上記製造装置の上記成形

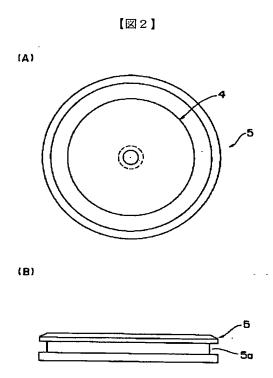
機において上下金型が接触した直後の金型タッチ状態で下金型の上昇を一旦停止させてガラス基板原盤を上金型で放射加熱したのち、型締めを行う場合の動作時間と型締め位置との関係を示す図、動作時間と型締め力との関係を示す図である。

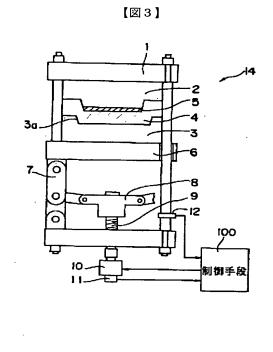
24

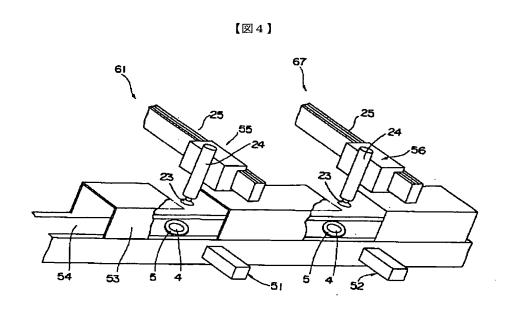
【符号の説明】

1…固定プレート、2…上金型、3…下金型、3a…凹 部、4…ガラス基板原盤、5…コアプレート、5a… 溝、6…可動プレート、7…リンク機構、8…クロスへ ッド、9…ボールネジ、10…モータ、11…エンコー ダ、12…歪みセンサー、13…案内ロッド、14…成 形機、23…吸着ヘッド、24…昇降装置、25…移載 レール、26…コンベヤ、29…支持板、30…コンベ ヤ搬送装置、31…載置台、32…駆動板、33…移載 爪、34…連結棒、35…モータ、35a…回転軸、3 6…昇降カム、37…駆動シリンダ、38…案内車輪 39…車輪、41…搬入チャック駆動装置、42…搬出 チャック駆動装置、45…搬入チャック、45a…把持 部、46…搬出チャック、46a…把持部、49…非接 20 触型温度計、51,52…非接触型温度計、53…断熱 壁、55,56…移載ユニット、60…基板加熱炉、6 1…ガラス基板原盤移載ユニット、62…コアプレート 昇温安定ユニット、63…コアプレート及びガラス基板 原盤投入ユニット、65…コアプレート及びガラス基板 原盤取り出しユニット、66…コアプレート及びガラス 基板原盤降温ユニット、67…ガラス基板原盤取り出し ユニット、68…ガラス基板原盤整列機、69…第1コ アプレート昇温安定ユニット、70…コアプレート移載 ユニット、71…第2コアプレート昇温安定ユニット、 100…プレス成形機用コントローラ、101…CRT コンソール、102…操作盤、103…加熱・移載コン トローラ、104…ガラス基板原盤投入・取り出しコン トローラ、105…温調器、200…ヒータ。

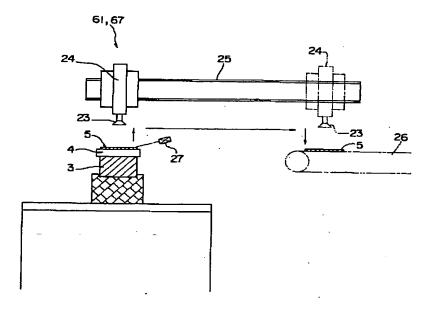
(図1) (図8)



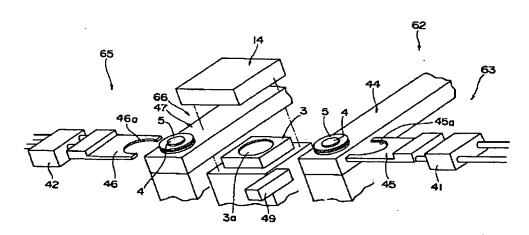




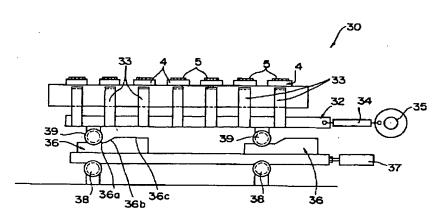
【図5】



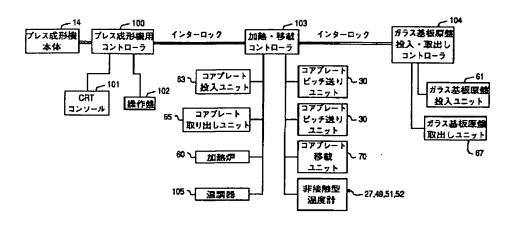
【図6】



【図7】

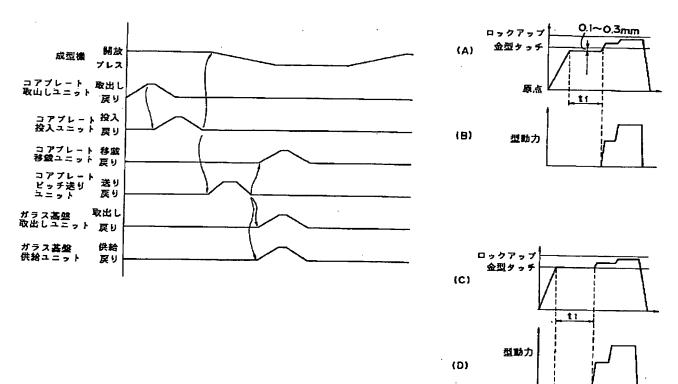


【図9】



【図10】

【図11】



フロントページの続き

(72) 発明者 油谷 博

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 角陸 晋二

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 東田 隆亮

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72) 発明者、村瀬 龍馬

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 (72) 発明者 坂本 恭章

大阪府茨木市駅前1丁目2-10サンプラザ 茨木駅前5F ザーティック エンジニア リング株式会社内